

Lista temelor pentru lucrările de diplomă

Anul universitar: 2025-2026

Pozitia	Temă proiect de diplomă	Programul de studii	Cadru didactic îndrumător
1	Sistem de actionare pentru extrudare pentru mase plastice	Mec	Prof.dr.ing. Virgil FLORESCU
2	Sistem de actionare pentru ridicare tramvaie articulate	Mec	Prof.dr.ing. Virgil FLORESCU
3	Sistem de realizare a miscarilor complexe pentru standuri de laborator	Mec	Prof.dr.ing. Virgil FLORESCU
4	Sistem de incarcare si control in timp real a fortei de apasare si a celei de frecare	Mec	Prof.dr.ing. Virgil FLORESCU
5	Tehnologii de reabilitare a conductelor de canalizare si apa, fara sapaturi deschise	Mec	Conf.dr.ing. Oana TONCIU
6	Tehnologii si echipamente de consolidare a terenurilor slabe de fundare	Mec	Conf.dr.ing. Oana TONCIU
7	Alegerea eficienta a procedeelor si echipamentelor tehnologice utilizate la executarea lucrarilor de terasamente	Mec	Conf.dr.ing. Oana TONCIU
8	Selectarea echipamentelor tehnologice utilizate la reabilitarea sistemelor rutiere nerigide	Mec	Conf.dr.ing. Oana TONCIU
9	Accesoriu modular pentru transportul materialelor vrac utilizand o platforma mobila robotizata	Mec	Conf.dr.ing. Catalin FRANCU
10	Accesoriu modular pentru transportul materialelor sub forma paletizata utilizand o platforma mobila robotizata	Mec	Conf.dr.ing. Catalin FRANCU
11	Instalatie tehnologica pentru ambalarea automatizata a produselor de constructii in paleti	Mec	Conf.dr.ing. Catalin FRANCU
12	Cadru modular pentru montarea automatizata a unor accesorii diverse pe o platforma mobila robotizata	Mec	Conf.dr.ing. Catalin FRANCU
13	Sistem de sortare pentru banda transportoare; studiu privind utilizarea unui modul camera AI	Mec	Conf.dr.ing. Stefan MOCANU
14	Implementarea unui Sistem Automatizat de Gestionare a Resurselor în Smart Home Folosind Machine Learning și Senzori de Viziune	Mec	Conf.dr.ing. Stefan MOCANU
15	Platforma mobila pentru brat robotic	Mec	Conf.dr.ing. Stefan MOCANU
16	Platforma mobila pozitionata in coordonate sferice	Mec	Conf.dr.ing. Stefan MOCANU
17	Automatizarea transportorului cu bandă TB 250 pentru transportul materialelor de construcții	Mec	Conf.dr.ing. Amelitta LEGENDI
18	Monitorizarea lamei unui buldozer prin sistemul GPS tip Trimble	Mec	Conf.dr.ing. Amelitta LEGENDI

Lista temelor pentru lucrările de diplomă
Anul universitar: 2025-2026

Pozitia	Temă proiect de diplomă	Programul de studii	Cadru didactic îndrumător
19	Automatizarea unui lift de transport materiale	Mec	Conf.dr.ing. Amelitta LEGENDI
20	Elemente de automatizare specifice unui încărcător-excavator	Mec	Conf.dr.ing. Amelitta LEGENDI
21	Braț robotic asistat de inteligență artificială pentru manipularea obiectelor pe santier	Mec	Conf.dr.ing. Mihai SAVANIU
22	Platformă autonomă de deplasare a unui braț robotic în santier	Mec	Conf.dr.ing. Mihai SAVANIU
23	Sistem de calare pentru macarale cu monitorizare și control al stabilitatii	Mec	Conf.dr.ing. Mihai SAVANIU
24	Proiectarea unui sistem mecatronic de control al deplasarii in cazul unui pod rulant	Mec	Conf.dr.ing. Mihai SAVANIU
25	Banda transportoare cu funcție de dozare pentru materiale în industria construcțiilor	Mec	Conf.dr.ing. Mihai SAVANIU
26	Stand demonstrativ: Cajă de laminor cu acționare electrică. Proiectare și prototipare 3D la scară redusă	Mec	Conf.dr.ing. Cristian Stefan DUMITRIU
27	Stand demonstrativ: Presă cu șurub cu două coloane și piuliță fixă acționată electric. Proiectare și prototipare 3D la scară redusă	Mec	Conf.dr.ing. Cristian Stefan DUMITRIU
28	Stand demonstrativ: Presă cu excentric acționată electric. Proiectare și prototipare 3D la scară redusă	Mec	Conf.dr.ing. Cristian Stefan DUMITRIU
29	Stand demonstrativ: Presă cu genunchi acționată electric. Proiectare și prototipare 3D la scară redusă	Mec	Conf.dr.ing. Cristian Stefan DUMITRIU
30	Dispozitiv pentru Inspecția și Curățarea Automată a Panourilor Fotovoltaice de pe Clădiri	Mec	Conf.dr.ing. Nicolaie POPESCU - BODORIN
31	Controlul Adaptiv al unui Robot de Sudură pentru Structuri Metalice în Construcții folosind Vederea Artificială	Mec	Conf.dr.ing. Nicolaie POPESCU - BODORIN
32	Estimarea Profilului de Uzură a Sculei Așchietoare într-un Robot de Găurire/Finisare folosind Analiză Vibroacustică și Învățare Automată Simplă	Mec	Conf.dr.ing. Nicolaie POPESCU - BODORIN
33	Sistem Autonom de Montare a Pereților din Căramidă folosind un Braț Robotic controlat	Mec	Conf.dr.ing. Nicolaie POPESCU - BODORIN
34	Sistem de recunoastere a gesturilor in limbajul semnelor	Mec	S.I.dr.ing. Radu PANAITESCU-LIESS
35	Exoschelet ergonomic pentru protectia membrului superior	Mec	S.I.dr.ing. Radu PANAITESCU-LIESS
36	Platforma pentru monitorizarea parametrilor utilajelor pentru constructii	Mec	S.I.dr.ing. Radu PANAITESCU-LIESS
37	Sistem Smart-Home pentru locuințe inteligente	Mec	S.I.dr.ing. Radu PANAITESCU-LIESS

Lista temelor pentru lucrările de diplomă

Anul universitar: 2025-2026

Pozitia	Temă proiect de diplomă	Programul de studii	Cadru didactic îndrumător
38	Robot pentru operatiuni auxiliare	Mec	S.I.dr.ing. Radu PANAITESCU-LIESS
39	Sistem automat de detecție implementat în rampa de acces în clădiri	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
40	Robot multimodal pentru mentenanța clădirilor verzi	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
41	Sistem robotic colaborativ pentru evaluarea stării tribologice a utilajelor de construcții	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
42	Soluție mecatronică pentru generarea energiei din mișcarea pietonală prin pavaj modular	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
43	Mecanism de orientare pentru panourile solare destinat creșterii eficienței energetice	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
44	Sistem mecatronic pentru inspecția și curățarea suprafețelor exterioare clădirilor	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
45	Soluție mecatronică pentru sistemul de deplasare a unui robot patruped	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
46	Sistem mecatronic de parcare verticală cu control automat	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
47	Mentenanța predictivă a utilajelor de construcții bazată pe date senzoriale	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
48	Sistem de control pentru procesul de degivrare automată în aplicații industriale	Mec	S.I.dr. ing. Aristia-Ioana POPOVICI
49	Echipament multifuncțional pentru manipularea materialelor	Mec	S.I.dr.ing. Cristina SESCOU-GAL
50	Malaxor cu bare	Mec	S.I.dr.ing. Cristina SESCOU-GAL
51	Ascensor de materiale	Mec	S.I.dr.ing. Cristina SESCOU-GAL
52	Proiectarea unui stand electro-pneumatic controlat prin PLC	Mec	S.I.dr.ing. Anca-Ruxandra SASU
53	Proiectarea și simularea unei linii automate din fabrică	Mec	S.I.dr.ing. Anca-Ruxandra SASU
54	Proiectarea unui Smart Home Automation utilizând senzori și actuatori	Mec	S.I.dr.ing. Anca-Ruxandra SASU
55	Proiectarea unui sistem mecatronic pentru analiza și monitorizarea parametrilor apei	Mec	S.I.dr.ing. Anca-Ruxandra SASU
56	Analiza cinematică și dinamică a unui braț robotic pentru manipulare materiale de construcții	Mec	S.I.dr. ing. Marina DOGARU
57	Exoschelet pentru recuperarea mâinii	Mec	S.I.dr. ing. Marina DOGARU
58	Sistem de protecție pentru o mașină rotopercutantă	Mec	S.I.dr. ing. Marina DOGARU
59	Automatizarea procesului de curățare pentru o pompă de beton cu braț de 38 m	Mec	S.I.dr. ing. Marina DOGARU
60	Contribuții la comanda de la distanță a mișcărilor specifice ale unui braț de robot	Mec	S.I.dr. ing. Robert PECSI
61	Contribuții la dezvoltarea unui sistem de detecție și semnalizare a scurgerilor prin conductele de apă subterane	Mec	S.I.dr. ing. Robert PECSI
62	Contribuții la dezvoltarea unei linii de sortare automată a produselor	Mec	S.I.dr. ing. Robert PECSI

Lista temelor pentru lucrările de diplomă

Anul universitar: 2025-2026

Pozitia	Temă proiect de diplomă	Programul de studii	Cadru didactic îndrumător
63	Contribuții la dezvoltarea unui sistem de umbrire automată a părților vitrate a clădirilor în funcție de condițiile climatice exterioare	Mec	S.I.dr. ing. Robert PECSI
64	Proiectarea unui sistem inteligent de sortare a gunoaielor	Mec	As.drd.ing. Gabriela OLTEANU
65	Proiectarea unui sistem de ghidare a panourilor solare	Mec	As.drd.ing. Gabriela OLTEANU
66	Proiectarea unui sistem de îmbunătățire a funcționării unui recipient	Mec	As.drd.ing. Gabriela OLTEANU
67	Proiectarea unui sistem pentru modernizarea unui mecanism de ridicat	Mec	As.drd.ing. Gabriela OLTEANU
68	Sistem antiefracție cu microcontroller și comunicare la distanță într-un santier de construcții	Mec	As.drd.ing Dragos -Bogdan VIDA
69	Tocător pentru deșeuri metalice cu grosimi mici rezultate din santierul de construcții	Mec	As.drd.ing Dragos -Bogdan VIDA
70	Robot mobil pentru inspecția unui santier de construcții cu controller Arduino	Mec	As.drd.ing Dragos -Bogdan VIDA
71	Presa cu role	Mec	Conf.dr.ing. Amelitta LEGENDI
72	Sistem mecatronic cu 2 axe pentru detectarea în plan a fisurilor din beton	Mec	S.I.dr.ing. Cristina SESCU-GAL

Actualizată și avizată în Consiliul FIMRC

22.01.2026